

<b>Bezeichnung</b>	TA52 V40 ER TW			
<b>Oxni Code</b>	5A63	Servomotor		
<b>Für Soforthilfe</b>	<a href="mailto:info@oxni.ch">info@oxni.ch</a>	<b>Für Reparaturen</b>	Oxni GmbH	
	<a href="tel:+41525510040">+41 52 551 00 40</a>		Klosterstrasse 34	
			8406 Winterthur	

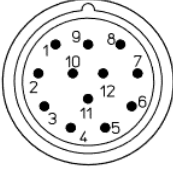
Es müssen die Hinweise aus dem mitgelieferten Produktehandbuch beachtet werden!

<b>Stecker</b>	2xM23	Winkelstecker, drehbar		
<b>Temperatursensor (TW)</b>	PTC			
<b>Bremse</b>	keine			
<b>Feedback (ER)</b>	Resolver	2-polig	1 Umdrehungen	
<b>Umgebung</b>	-20..+40°C	-1000 m.ü.M.		

#### Technische Daten

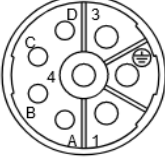
Stillstandsmoment	16.1 Nm			
Stillstandsstrom	15.8 A			
Nominal Moment	11.3 Nm			
Nominal Geschwindigkeit	4500 rpm			
Nominal Leistung	5320 W			
Nominal Spannung	400 VAC			
Spitzenstrom	47.5 A			
Spitzenmoment	48.3 Nm			
Maximale Geschwindigkeit	6'000 rpm			
Spannungskonstante	91.4 mVmin			
Wicklungswiderstand	0.828 Ω			
Wicklungsinduktivität	3.979 mH			
Rotor Trägheitsmoment	21.53 kgcm <sup>2</sup>			
Motorpole	6 -	Polepaare	3	
Gewicht	17 kg			

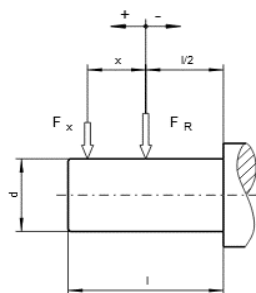
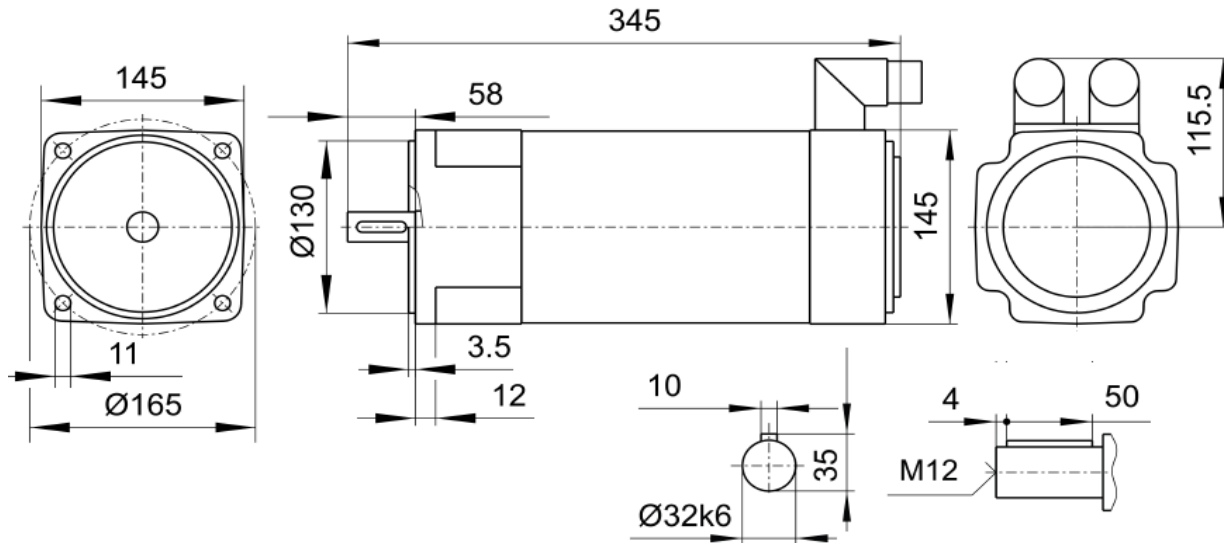


	1	sin-, S4	7	ref+, R2
	2	cos-, S1	8	-
	3	-	9	-
	4	-	10	sin+, S2
	5	ref-, R1	11	cos+, S3
	6	-	12	-

\* 1V setzt aktuelle Position 0

° 0V Geberzählrichtung positive, +V Geberzählrichtung negativ

	1	U	A	-
	PE	PE	B	-
	3	W	C	Temperatur +
	4	V	D	Temperatur -



$$F_R = \frac{F_{R1}(Tabelle)}{1 + \frac{x}{K_1(Tabelle)}}$$

**Zulässige Radialkräfte für die Abtriebswelle**

K1	1500rpm	2000rpm	3000rpm	4500rpm	6000rpm
[mm]	[N]	[N]	[N]	[N]	[N]
276.5	1660	1500	1310	1140	1030



**Linksammlung**

TA	3D Zeichnung	<a href="#">Link</a>
TA	Drehmomentkurve	<a href="#">Auf Anfrage verfügbar</a>
TA	Betriebsanleitung	<a href="#">Link</a>
TA	Zubehör	<a href="#">Link</a>
TA	Gebersystem	<a href="#">Link</a>
TA	CE Konformität	<a href="#">Link</a>
Oxni		<a href="#">Link</a>

